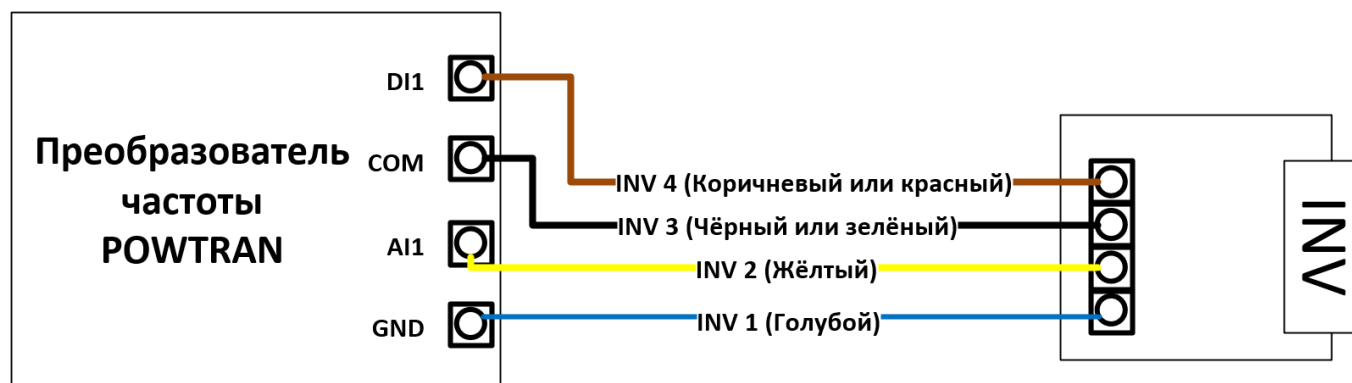


POWTRAN PI9000 (Mach3, NC Studio PCIMC-3G)

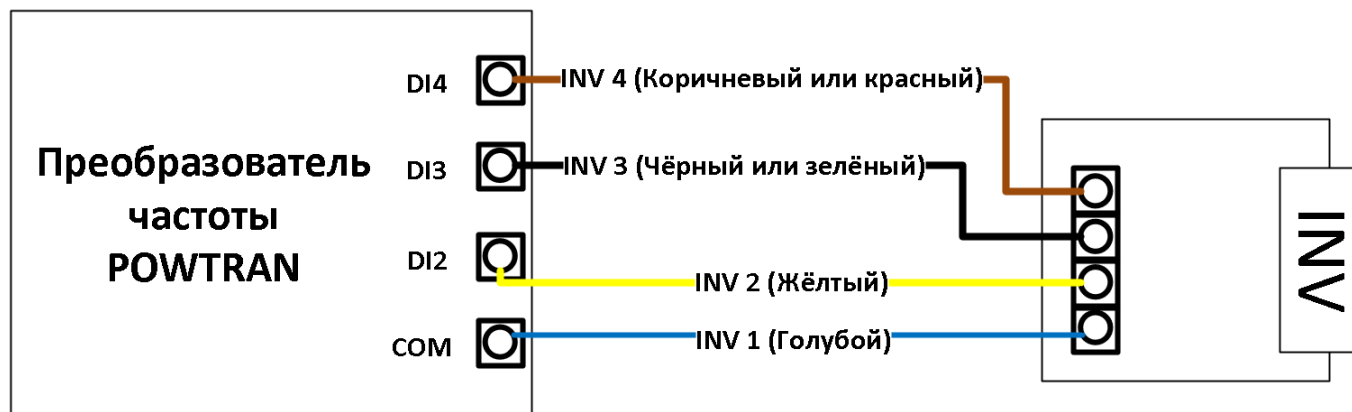


Параметр	Значение	Назначение
y0.00	3	Возврат к заводским параметрам: 1 – с сохранением параметров двигателей (группа параметров b0); 3 – без сохранения параметров двигателей (группа параметров b0)
F0.02	1	Определение максимума диапазона (разрешения) значений параметров частоты: 1 – 0,1 Гц
F0.19	400	Максимум выходной частоты, Гц
F0.00	2	Метод управления
F0.01	400	Максимум задания частоты вращения шпинделя с клавиатуры преобразователя частоты
F0.03	2	Главный источник задания частоты вращения шпинделя: 2 – AI1; 3 – AI2 (согласно руководству на ПЧ необходимо переставить перемычки, чтобы вход работал в диапазоне 0-10 В); 4 – потенциометр (необходимо установить значение параметра F0.04 в 0, чтобы освободить значение 4), при этом частота регулируется только с потенциометра
F0.04	4	Дополнительный источник задания частоты вращения шпинделя: 0 – стрелки вверх/вниз на клавиатуре ПЧ; 4 – потенциометр
F0.05	1	Диапазон изменения дополнительного источника задания частоты вращения шпинделя определяет: 1 – главный источник
F0.11	1	Запуск преобразователя частоты: 0 – запуск с клавиатуры преобразователя частоты (клавиша Run); 1 – запуск с клемм DI (F1.00, ...)
F0.13	10	Время ускорения с 0 до 400 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)
F0.14	10	Время замедления с 400 до 0 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)
F0.15	1	Единицы времени ускорения и замедления:

		1 – 1 с
F0.16	0	Граница интервалов, которым соответствует время ускорения и замедления: 0 – максимум выходной частоты (F0.19)
F0.17	0	Зависимость несущей частоты от температуры радиатора: 0 – нет
F0.18	6	Несущая частота, кГц
F0.20	3	Максимум задания частоты вращения шпинделя: 3 – с потенциометра
F0.21	400	Верхнее ограничение частоты, Гц
F0.23	0	Нижнее ограничение частоты, Гц
F0.24	0	Направление вращения шпинделя: 0 – по умолчанию; 1 – обратное
F0.27	1	Тип преобразователя частоты: 0 – G type
F1.00	1	Функция для DI1: 1 – запуск с DI1; 0 и F1.01=1 – запуск с DI2 (необходимо изменить схему подключения). Запуск с клемм DI активируется с помощью параметра F0.11
F1.14	10	Максимальное значение напряжения на входе AI1, В. Необходимо уменьшить, чтобы значение частоты тока шпинделя приблизилось к 400 Гц, при программном задании максимальной частоты вращения шпинделя
Параметры шпинделя		
b0.00	0	Тип двигателя (обычный асинхронный)
b0.01*		Мощность шпинделя, кВт
b0.02*		Напряжение шпинделя, В
b0.03*		Ток шпинделя, А
b0.04*		Частота тока шпинделя, Гц
b0.05*		Скорость вращения шпинделя, об/мин

* - значения параметров устанавливаются согласно маркировки на шпинделе

POWTRAN PI9000 (NC Studio PCIMC-3D)



Параметр	Значение	Назначение
y0.00	3	Возврат к заводским параметрам: 1 – с сохранением параметров двигателей (группа параметров b0); 3 – без сохранения параметров двигателей (группа параметров b0)
F0.02	1	Определение максимума диапазона (разрешения) значений параметров частоты: 1 – 0,1 Гц
F0.19	400	Максимум выходной частоты, Гц
F0.00	2	Метод управления
F0.01	400	Максимум задания частоты вращения шпинделя с клавиатуры преобразователя частоты
F0.03	6	Главный источник задания частоты вращения шпинделя: 4 – потенциометр (необходимо установить значение параметра F0.04 в 0, чтобы освободить значение 4), при этом частота регулируется только с потенциометра; 6 – режим Multi-speed
F0.04	4	Дополнительный источник задания частоты вращения шпинделя: 0 – стрелки вверх/вниз на клавиатуре ПЧ; 4 – потенциометр
F0.05	1	Диапазон изменения дополнительного источника задания частоты вращения шпинделя определяет: 1 – главный источник
F0.11	0	Запуск преобразователя частоты: 0 – запуск с клавиатуры преобразователя частоты (клавиша Run);
F0.13	10	Время ускорения с 0 до 400 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)
F0.14	10	Время замедления с 400 до 0 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)
F0.15	1	Единицы времени ускорения и замедления: 1 – 1 с
F0.16	0	Граница интервалов, которым соответствует время ускорения и замедления:

		0 – максимум выходной частоты (F0.19)
F0.17	0	Зависимость несущей частоты от температуры радиатора: 0 – нет
F0.18	6	Несущая частота, кГц
F0.20	3	Максимум задания частоты вращения шпинделя: 3 – с потенциометра
F0.21	400	Верхнее ограничение частоты, Гц
F0.23	0	Нижнее ограничение частоты, Гц
F0.24	0	Направление вращения шпинделя: 0 – по умолчанию; 1 – обратное
F0.27	1	Тип преобразователя частоты: 0 – G type
F1.01*	12	Функция для DI2 (Multi-speed terminal 1)
F1.02*	13	Функция для DI3 (Multi-speed terminal 2)
F1.03*	14	Функция для DI4 (Multi-speed terminal 3)
E1.00	0	0 Гц
E1.01	25	6000 Гц
E1.02	42	10000 Гц
E1.03	50	12000 Гц
E1.04	62,5	15000 Гц
E1.05	75	18000 Гц
E1.06	83,3	20000 Гц
E1.07	100	24000 Гц
Параметры шпинделя		
b0.00	0	Тип двигателя (обычный асинхронный)
b0.01**		Мощность шпинделя, кВт
b0.02**		Напряжение шпинделя, В
b0.03**		Ток шпинделя, А
b0.04**		Частота тока шпинделя, Гц
b0.05**		Скорость вращения шпинделя, об/мин

* - значения 1, 12-14 являются функциями дискретных входов и могут быть выбраны только однократно для параметров F1.00- F1.07, поэтому для параметров F1.04- F1.07 необходимо установить значение 0

** - значения параметров устанавливаются согласно маркировки на шпинделе