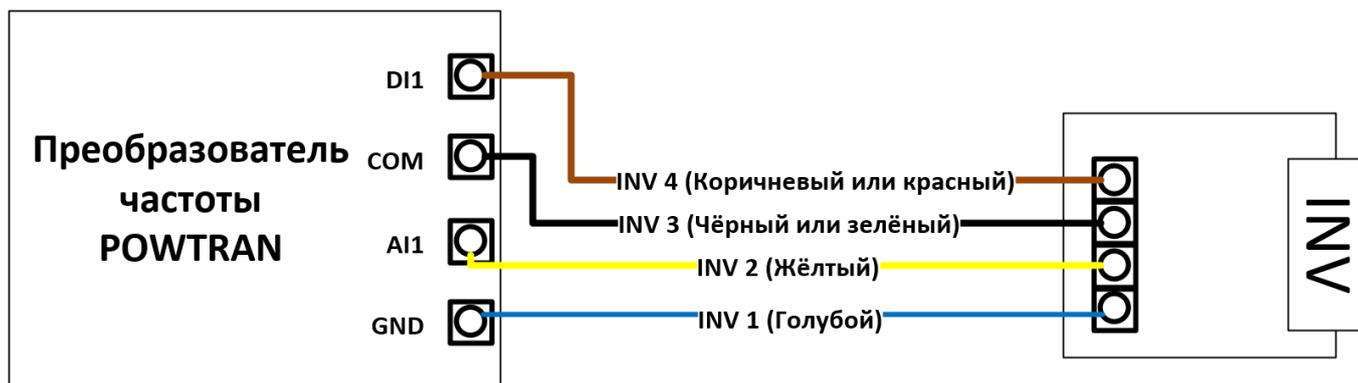


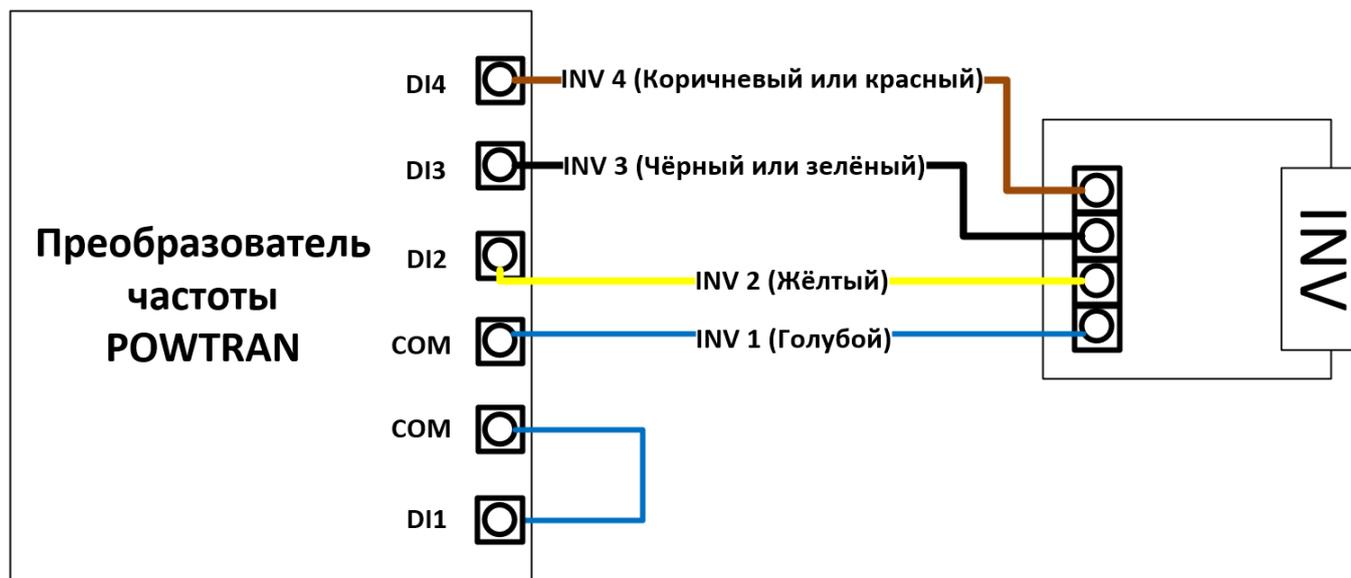
## POWTRAN PI9000 (Mach3, NC Studio PCIMC-3G)



Параметр ПЧ	Значение	Назначение
y0.00	3	Возврат к заводским параметрам
F0.02	1	0,1 Гц, определяет максимальное значение частоты
F0.00	2	Метод управления
F0.01	400	Максимум задания частоты вращения шпинделя с клавиатуры
F0.03	2	Главный источник задания частоты вращения шпинделя AI1, если 3 – с AI2, если 4 – потенциометр (изменить F0.04)
F0.04	4	Дополнительный источник задания частоты вращения шпинделя потенциометр
F0.05	1	
F0.06	100	
F0.07	0	
F0.08	400	
F0.09	1	
F0.10	1	
F0.11	1	Запуск с клемм DI (F1.00, ...), если 0 – запуск с клавиатуры (клавиша Run)
F0.12	0	
F0.13	10	Время ускорения с 0 до 400 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)
F0.14	10	Время замедления с 400 до 0 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)
F0.15	1	Единицы времени ускорения и замедления (1 с)
F0.16	0	Граница интервалов, котором соответствует время ускорения и замедления
F0.17	0	Зависимость несущей частоты от температуры радиатора (Нет)
F0.18	8	Несущая частота, кГц

F0.19	400	Максимум выходной частоты, Гц
F0.20	3	Максимум задания частоты вращения шпинделя с потенциометра
F0.21	400	Верхнее ограничение частоты, Гц
F0.22	0	
F0.23	0	Нижнее ограничение частоты, Гц
F0.24	0	Направление вращения шпинделя, если 1- обратное
F0.25	0	
F0.26	1	
F0.27	1	Тип инвертора G type
F1.00	1	Функция для DI1 (Forward run) – запуск с DI1, если 0 и F1.01=1 – запуск с DI2. Запуск с клемм DI активируется с помощью F0.11
F1.14	10	Максимальное значение напряжения на входе AI1, В. Необходимо уменьшить, чтобы значение частоты тока шпинделя приблизилось к 400 Гц, при программном задании максимальной частоты вращения шпинделя
Параметры шпинделя		
b0.00	0	Тип двигателя (обычный асинхронный)
b0.01		Мощность шпинделя, кВт
b0.02		Напряжение шпинделя, В
b0.03		Ток шпинделя, А
b0.04	400	Частота тока шпинделя, Гц
b0.05	24000	Скорость вращения шпинделя, об/мин

## POWTRAN PI9000 (NC Studio PCIMC-3D)



Параметр ПЧ	Значение	Назначение
y0.00	3	Возврат к заводским параметрам
F0.19	400	Максимум выходной частоты, Гц
F0.00	2	Метод управления
F0.01	400	Максимум задания частоты вращения шпинделя с клавиатуры
F0.02	1	0,1 Гц, определяет максимальное значение частоты
F0.03	6	Главный источник задания частоты вращения шпинделя Multi-speed, если 4 – потенциометр (изменить F0.04)
F0.04	4	Дополнительный источник задания частоты вращения шпинделя потенциометр
F0.05	1	
F0.06	100	
F0.07	0	
F0.08	400	
F0.09	1	
F0.10	1	
F0.11	1	Запуск с клемм DI (F1.00, ...), если 0 – запуск с клавиатуры (клавиша Run)
F0.12	0	
F0.13	10	Время ускорения с 0 до 400 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)
F0.14	10	Время замедления с 400 до 0 Гц (для мощных шпинделей необходимо увеличить)

F0.15	1	Единицы времени ускорения и замедления (1 с)
F0.16	0	Граница интервалов, котором соответствует время ускорения и замедления
F0.17	0	Зависимость несущей частоты от температуры радиатора (Нет)
F0.18	8	Несущая частота, кГц
F0.20	3	Максимум задания частоты вращения шпинделя с потенциометра
F0.21	400	Верхнее ограничение частоты, Гц
F0.22	0	
F0.23	0	Нижнее ограничение частоты, Гц
F0.24	0	Направление вращения шпинделя, если 1- обратное
F0.25	0	
F0.26	1	
F0.27	1	Тип инвертора G type
F1.00	1	Функция для DI1 (Forward run) – запуск с DI1, если 0 и F1.04=1 – запуск с DI5. Запуск с клемм DI активируется с помощью F0.11
F1.01	12	DI2 = Multi-speed terminal 1
F1.02	13	DI3 = Multi-speed terminal 2
F1.03	14	DI4 = Multi-speed terminal 3
E1.00	0	0 Гц
E1.01	25	6000 Гц
E1.02	42	10000 Гц
E1.03	50	12000 Гц
E1.04	62,5	15000 Гц
E1.05	75	18000 Гц
E1.06	83,3	20000 Гц
E1.07	100	24000 Гц
Параметры шпинделя		
b0.00	0	Тип двигателя (обычный асинхронный)
b0.01		Мощность шпинделя, кВт
b0.02		Напряжение шпинделя, В
b0.03		Ток шпинделя, А
b0.04	400	Частота тока шпинделя, Гц
b0.05	24000	Скорость вращения шпинделя, об/мин